

Antriebsregler mcDSA-FS60

Artikelnummer: 1516013



Abbildung ähnlich

Technische Daten

Versorgungsspannungen		Hilfsspannung	
Versorgungsspannung Elektronik Ue*1	9..30 V	Ausgangsspannung	5 V
Stromaufnahme Elektronik@ Ue=24V*2	typ. 30 mA	Maximaler Ausgangsstrom	0.2 A
Versorgungsspannung Leistung Up*3	9..60 V	Digitale Eingänge	
Ausgangsstrom		Anzahl - digitale Eingänge	3 (Din0..2)
Maximaler Ausgangsstrom	10 A	Low-Pegel	0..5 V
Dauerausgangsstrom @ Up=24V*4	3.5 A	High-Pegel	8..30 V
Dauerausgangsstrom @ Up=48V*5	3 A	Analoge Eingänge	
PWM		Anzahl	1 (Ain0)
Ausgangsspannung	85% Up	Signal-Typ	0..10 V, 12 Bit, single ended
PWM-Frequenz	32 kHz		
Kommutierungsart	Vektorregelung (FOC)		
Mechanische Daten			
Abmessungen LxBxH	74 x 45 x 17 mm		
Gewicht	30 g		
Umgebung			
Schutzart	IP20		
Umgebungstemperatur (Betrieb)	-25..70 °C		
Umgebungstemperatur (Lagerung)	-25..85 °C		
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	5..90 %		
CAN-Bus			
Protokoll	DS301		
Geräteprofil	DS402		
Max. Baudrate	1 Mbit/s		
CAN Spezifikation	2.0B		
Galvanisch getrennt	nein		

*1 Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von $\geq 33V$ oder kurzfristige Spitzenspannung von $37V < 1s$

*2 Endstufe aus, 5V Ausgang (Geberversorgung) ist unbelastet

*3 Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von $\geq 80V$ *4 Anschlusskabel mit maximal möglichem Leitungsquerschnitt, PWM-Frequenz 32 kHz, Umgebungstemperatur 40 °C ($t > 40$ °C Derating), Effektivstrom: 3.5 A \rightarrow 2.9 Aeff, 3 A \rightarrow 2.4 Aeff

keine Garantie, da der Wert empirisch ermittelt wurde, bitte beachten Sie die Applikation Notes zur Ermittlung des Dauerstromes

*5 Anschlusskabel mit maximal möglichem Leitungsquerschnitt, PWM-Frequenz 32 kHz, Umgebungstemperatur 40 °C ($t > 40$ °C Derating), Effektivstrom: 3.3 A \rightarrow 2.9 Aeff, 3 A \rightarrow 2.4 Aeff

keine Garantie, da der Wert empirisch ermittelt wurde, bitte beachten Sie die Applikation Notes zur Ermittlung des Dauerstromes

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.

Schema



©2024 by miControl

Klemmenbelegung

X1 I/O's und CAN		
1	GND	Masse der Hilfsspannung Bemerkung: nicht mit Anlagenmasse verbinden
2	+U5V	5V Ausgangsspannung (Hilfsspannung)
3	res.	Reserviert
4	res.	Reserviert
5	res.	Reserviert
6	res.	Reserviert
7	res.	Reserviert
8	CAN Lo	CAN Low
9	CAN Hi	CAN High
10	Din2	Digitaler Eingang 2
11	Din1	Digitaler Eingang 1
12	Din0	Digitaler Eingang 0
13	Ain0	Analoger Eingang 0
14	GND	Masse Elektronik
15	+Ue	Versorgungsspannung Elektronik
X2 Motor		
1	+Up	Versorgungsspannung Leistung
2	GND	Masse Leistung
3	Ma	Motorphase A
4	Mb	Motorphase B
5	Mc	Motorphase C
6	Md	Motorphase D