

## Antriebsregler

## mcDSA-S65

Artikelnummer: 1511665



Abbildung ähnlich

## Technische Daten

| Absolut max. Rating (Zerstörungsgrenzen)                       |                   |
|--|-------------------|
| Versorgungsspannung Leistung Up<br>kein Verpolungsschutz       | 80 V              |
| Dauerspannung Elektronikversorgung Ue<br>kein Verpolungsschutz | 33 V              |
| Kurzfristige Spitzenspannung < 1s Ue<br>kein Verpolungsschutz  | 37 V              |
| Leistung   |                   |
| Versorgungsspannung Elektronik Ue                              | 9..30 V           |
| Stromaufnahme Elektronik@ Ue=24V*1                             | typ. 35 mA        |
| Versorgungsspannung Leistung Up                                | 9..60 V           |
| Maximaler Ausgangsstrom  | 10 A              |
| Dauerausgangsstrom @ Up=24V*2                                  | 3.5 A             |
| Dauerausgangsstrom @ Up=48V*2                                  | 3 A               |
| PWM  |                   |
| Ausgangsspannung   | 85% Up            |
| PWM-Frequenz   | 32 kHz            |
| Mechanische Daten  |                   |
| Abmessungen LxBxH  | 74 x 45.5 x 14 mm |
| Gewicht  | 30 g              |
| Umgebung   |                   |
| Schutzart  | IP20              |
| Umgebungstemperatur (Betrieb)                                  | -25..70 °C        |
| Umgebungstemperatur (Lagerung)                                 | -25..85 °C        |
| Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)                         | 5..90 %           |

| CAN-Bus                     |                                      |
|-----------------------------|--------------------------------------|
| Protokoll                   | DS301                                |
| Geräteprofil                | DS402                                |
| Max. Baudrate               | 1 Mbit/s                             |
| CAN Spezifikation           | 2.0B                                 |
| Galvanisch getrennt         | nein                                 |
| Geberversorgung (Drehgeber) |                                      |
| Ausgangsspannung            | 5 V                                  |
| Maximaler Ausgangsstrom     | 0.2 A                                |
| Drehgeber                   |                                      |
| Typ                         | inkremental                          |
| Signale                     | A,B,Inx                              |
| Max. Frequenz pro Spur      | 100 kHz                              |
| Eingangssignal              | 0..5 V                               |
| Signal-Typ                  | open collector, single ended         |
| Digitale Eingänge           |                                      |
| Anzahl - digitale Eingänge  | 3 (Din0..2)                          |
| Low-Pegel                   | 0..5 V                               |
| High-Pegel                  | 8..30 V                              |
| Bemerkung                   | Din2 parallel zu Dout0               |
| Digitale Ausgänge           |                                      |
| Anzahl                      | 1 (Dout0)                            |
| Dauerausgangsstrom          | 1.5 A                                |
| Lasten                      | resistiv, induktiv                   |
| Ausgangsspannung            | Versorgungsspannung<br>Elektronik Ue |
| Signal-Typ                  | plusschaltend                        |
| Bemerkung                   | Dout0 parallel zu Din2               |
| Analoge Eingänge            |                                      |
| Anzahl                      | 1 (Ain0)                             |
| Signal-Typ                  | +/- 10V, 12 Bit, single ended        |

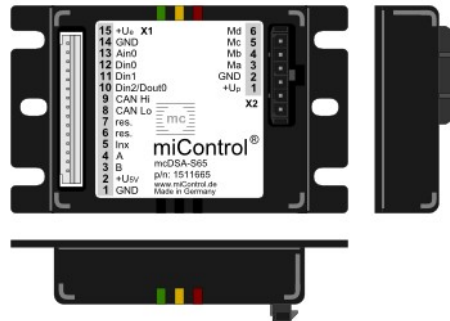
\*1 Endstufe aus, 5V Ausgang (Geberversorgung) ist unbelastet

\*2 Anschlusskabel mit maximal möglichem Leitungsquerschnitt, PWM-Frequenz 32 kHz, Umgebungstemperatur 40 °C (t > 40 °C Derating)  
keine Garantie, da der Wert empirisch ermittelt wurde, bitte beachten Sie die Applikation Notes zur Ermittlung des Dauerstromes

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.



## Schema



© 2011 by miControl

## Klemmenbelegung

| X1 Drehgeber, I/O's und CAN |            |  |
|-----------------------------|------------|--|
| 1                           | GND        | Masse für Geberversorgung<br>Bemerkung: nicht mit Anlagenmasse verbinden |
| 2                           | +U5V       | 5V Ausgangsspannung für Geberversorgung<br>Sensoren: Drehgeber           |
| 3                           | B          | Inkrementalgeber - Spur B  |
| 4                           | A          | Inkrementalgeber - Spur A  |
| 5                           | Inx        | Inkrementalgeber - Index   |
| 6                           | res.       | Reserviert   |
| 7                           | res.       | Reserviert   |
| 8                           | CAN Lo     | CAN Low  |
| 9                           | CAN Hi     | CAN High   |
| 10                          | Din2/Dout0 | Digitaler Eingang 2 / Digitaler Ausgang 0                                |
| 11                          | Din1       | Digitaler Eingang 1  |
| 12                          | Din0       | Digitaler Eingang 0  |
| 13                          | Ain0       | Analoger Eingang 0   |
| 14                          | GND        | Masse Elektronik   |
| 15                          | +Ue        | Versorgungsspannung Elektronik   |
| X2 Motor                    |            |  |
| 1                           | +Up        | Versorgungsspannung Leistung   |
| 2                           | GND        | Masse Leistung   |
| 3                           | Ma         | Motorphase A   |
| 4                           | Mb         | Motorphase B   |
| 5                           | Mc         | Motorphase C   |
| 6                           | Md         | Motorphase D   |